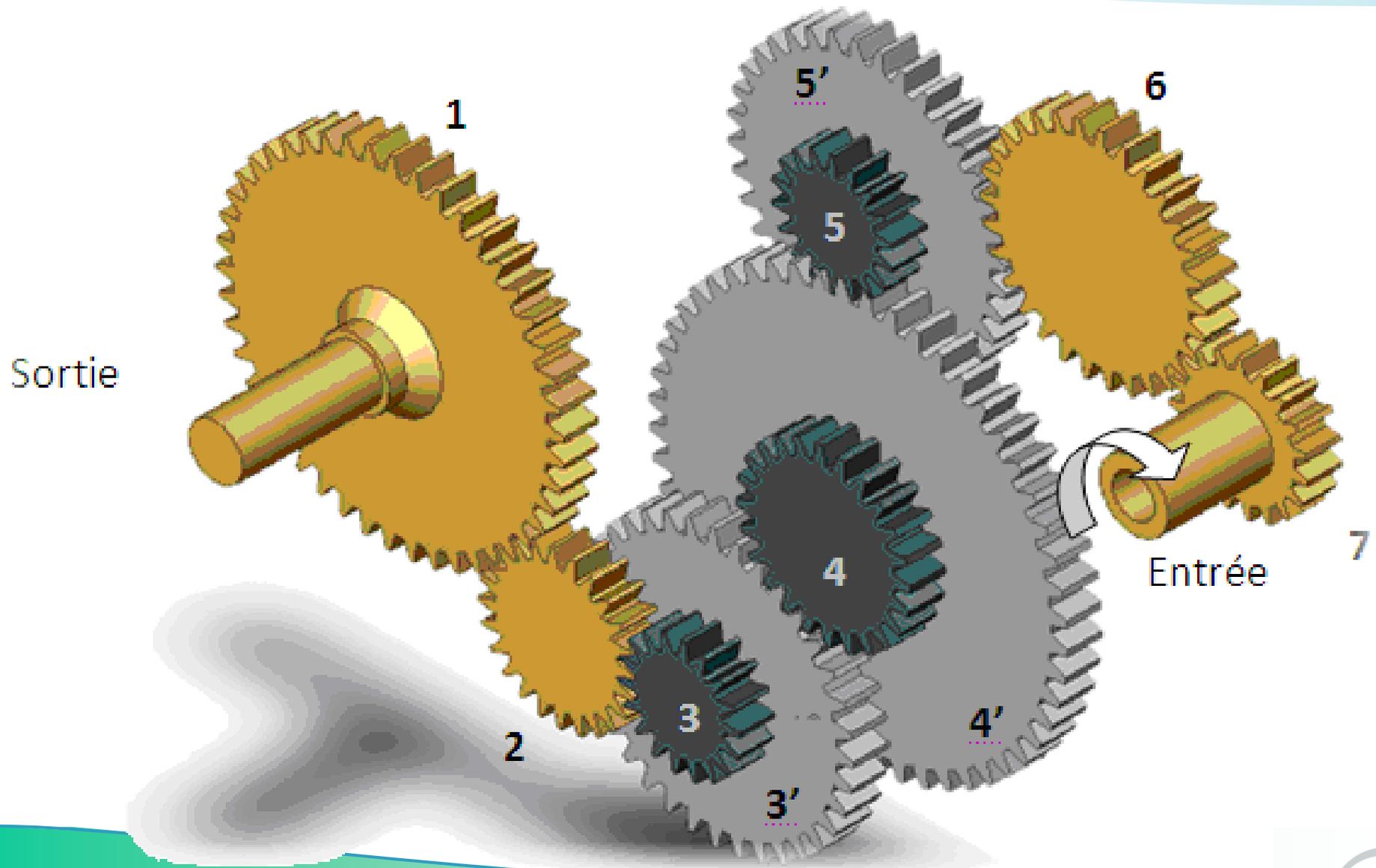
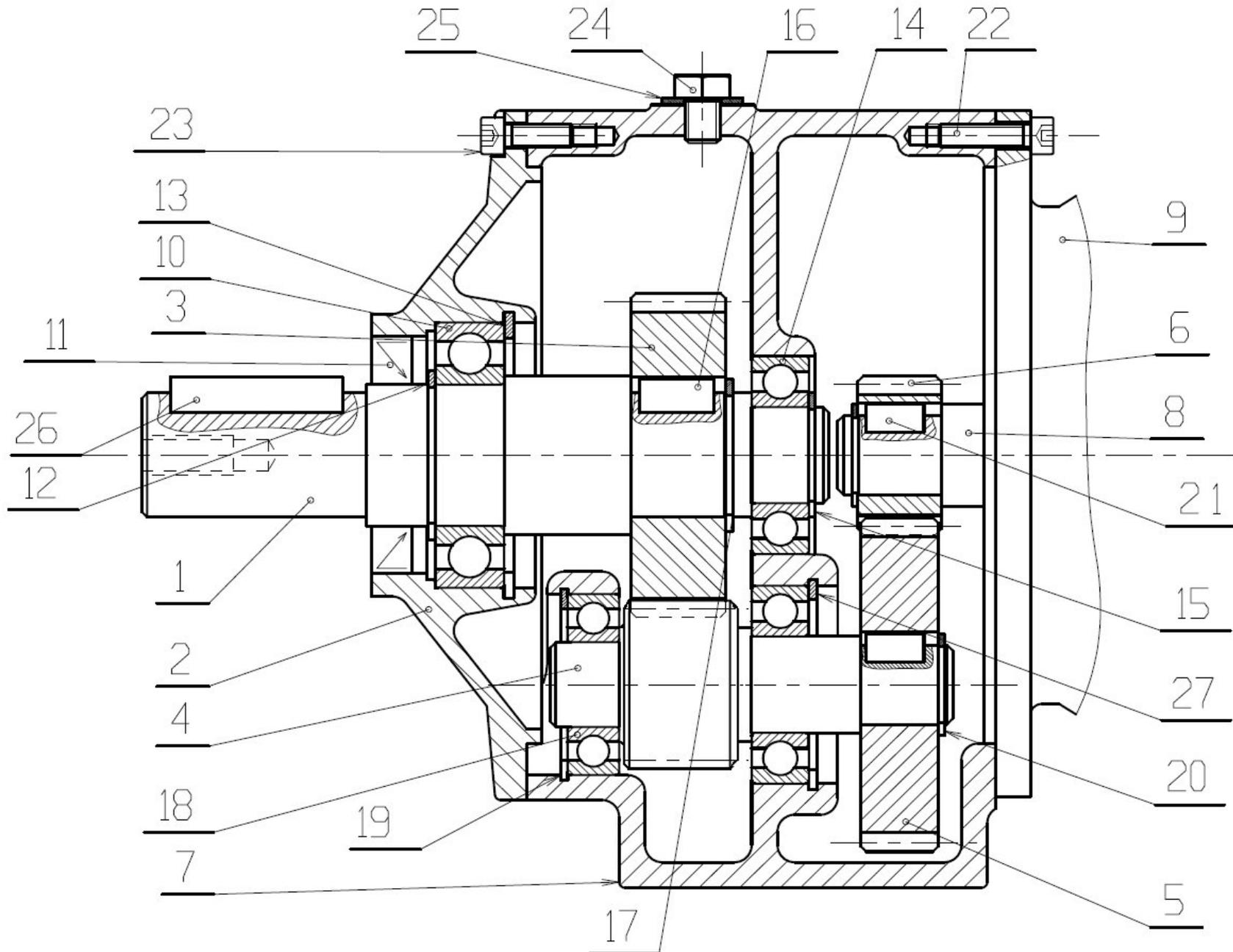


TD systèmes mécaniques – Détermination de la loi entrée sortie sur les réducteurs simples

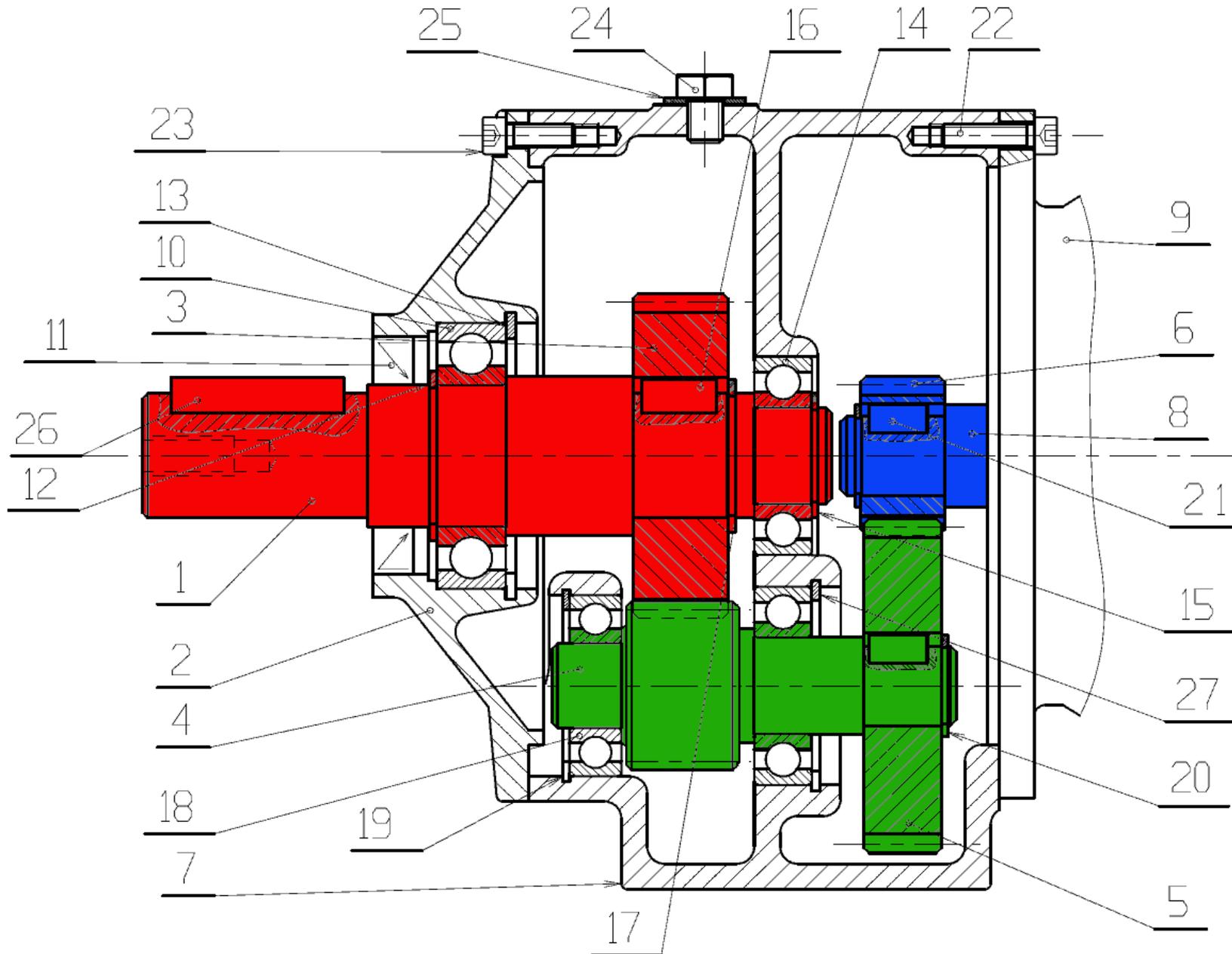
Réducteur simple



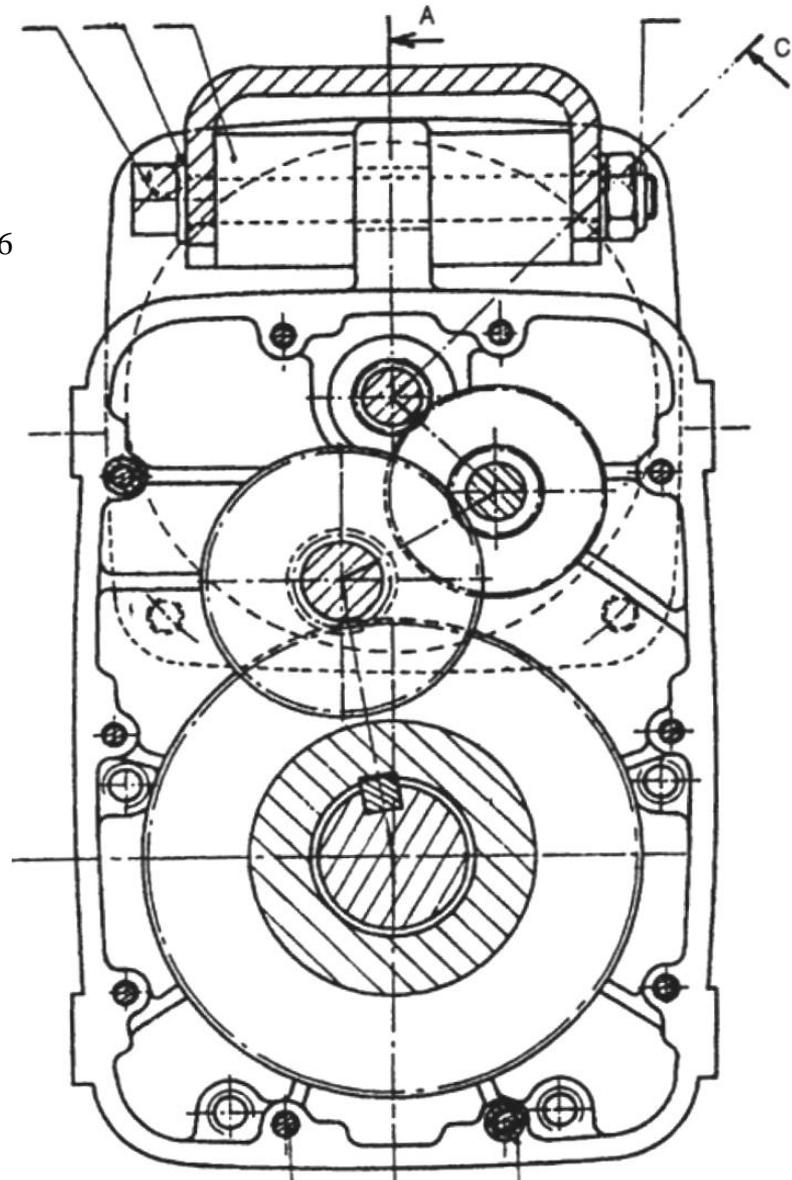
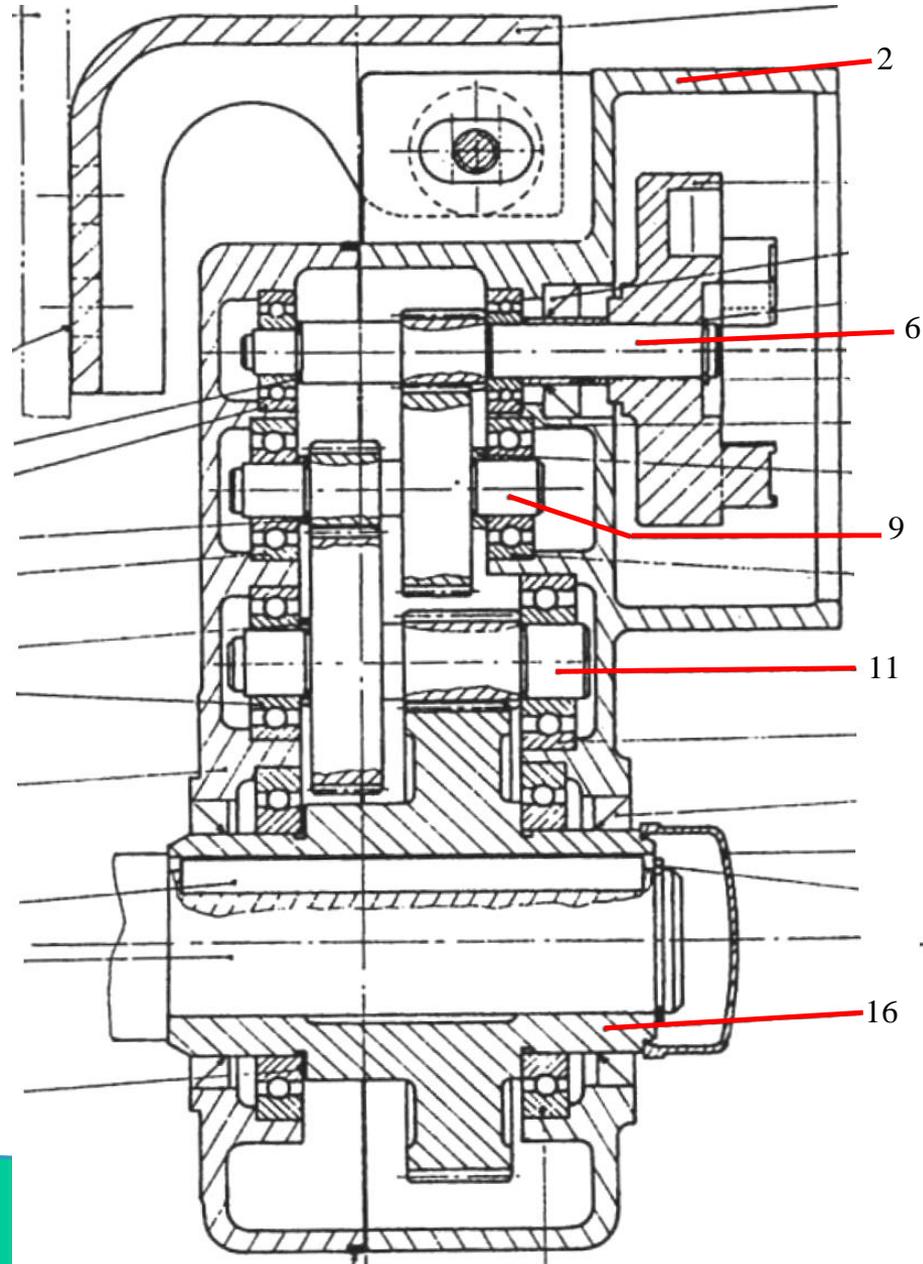
Réducteur deux étages



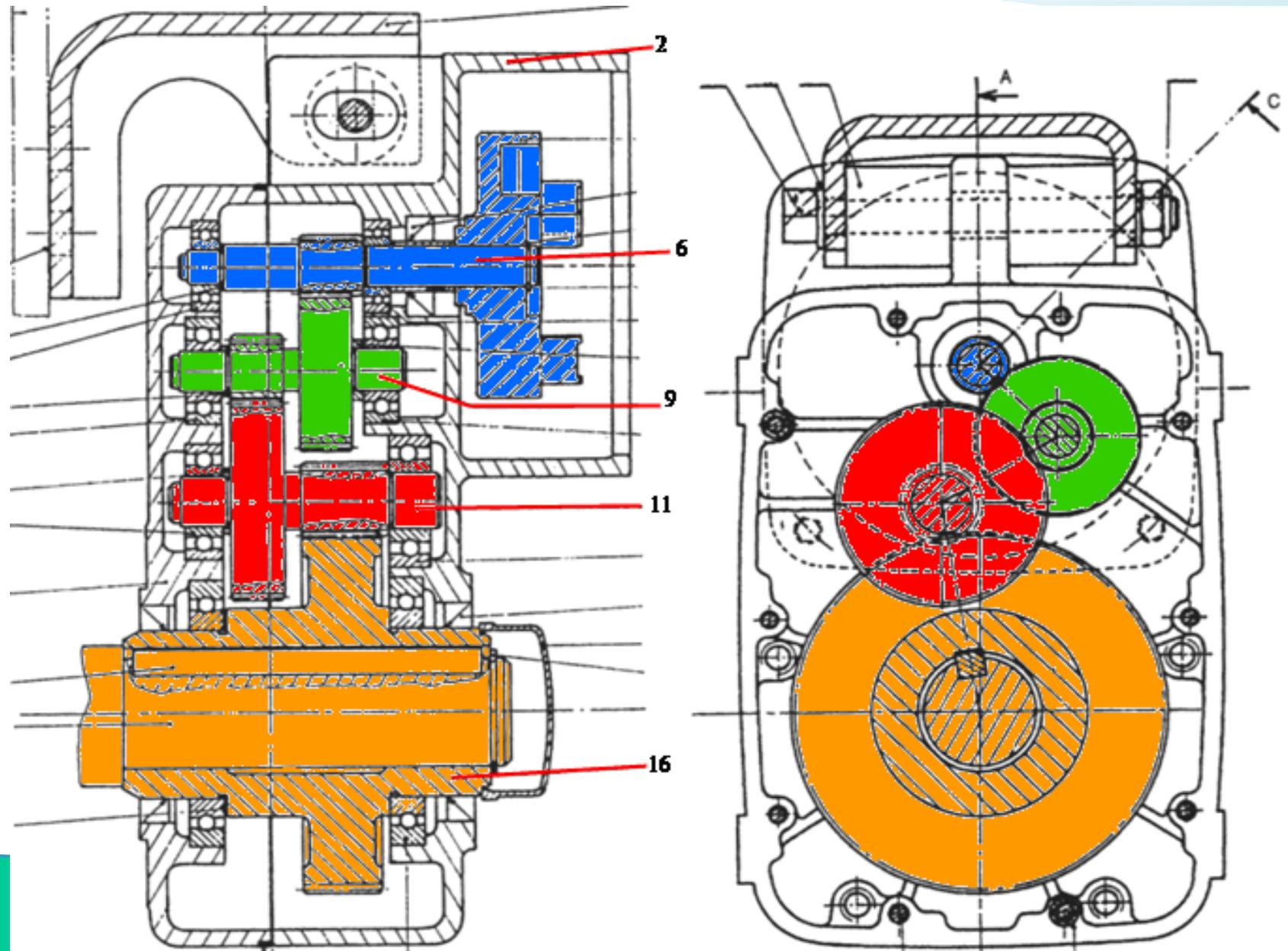
Réducteur deux étages



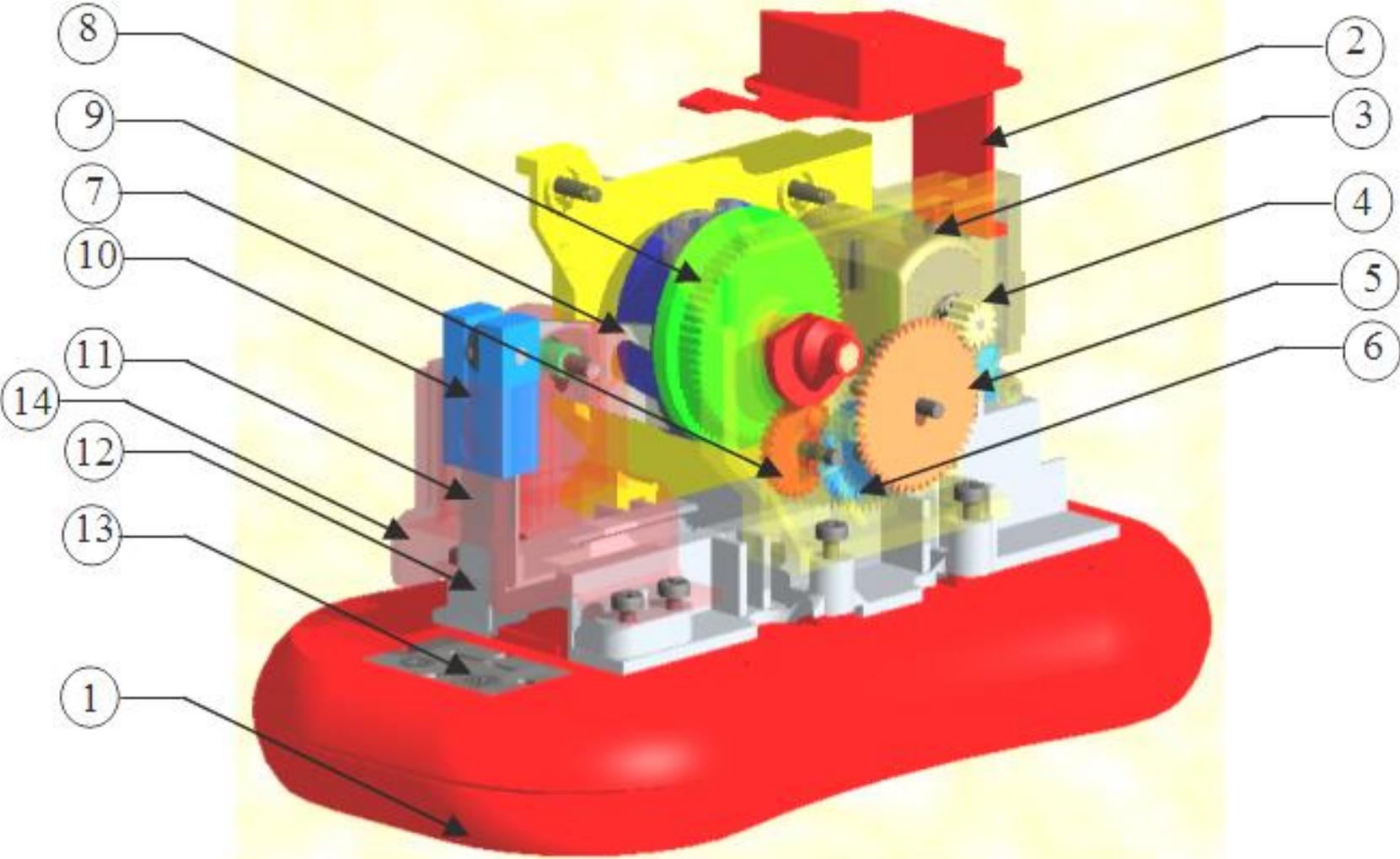
Réducteur DEMAG



Réducteur DEMAG

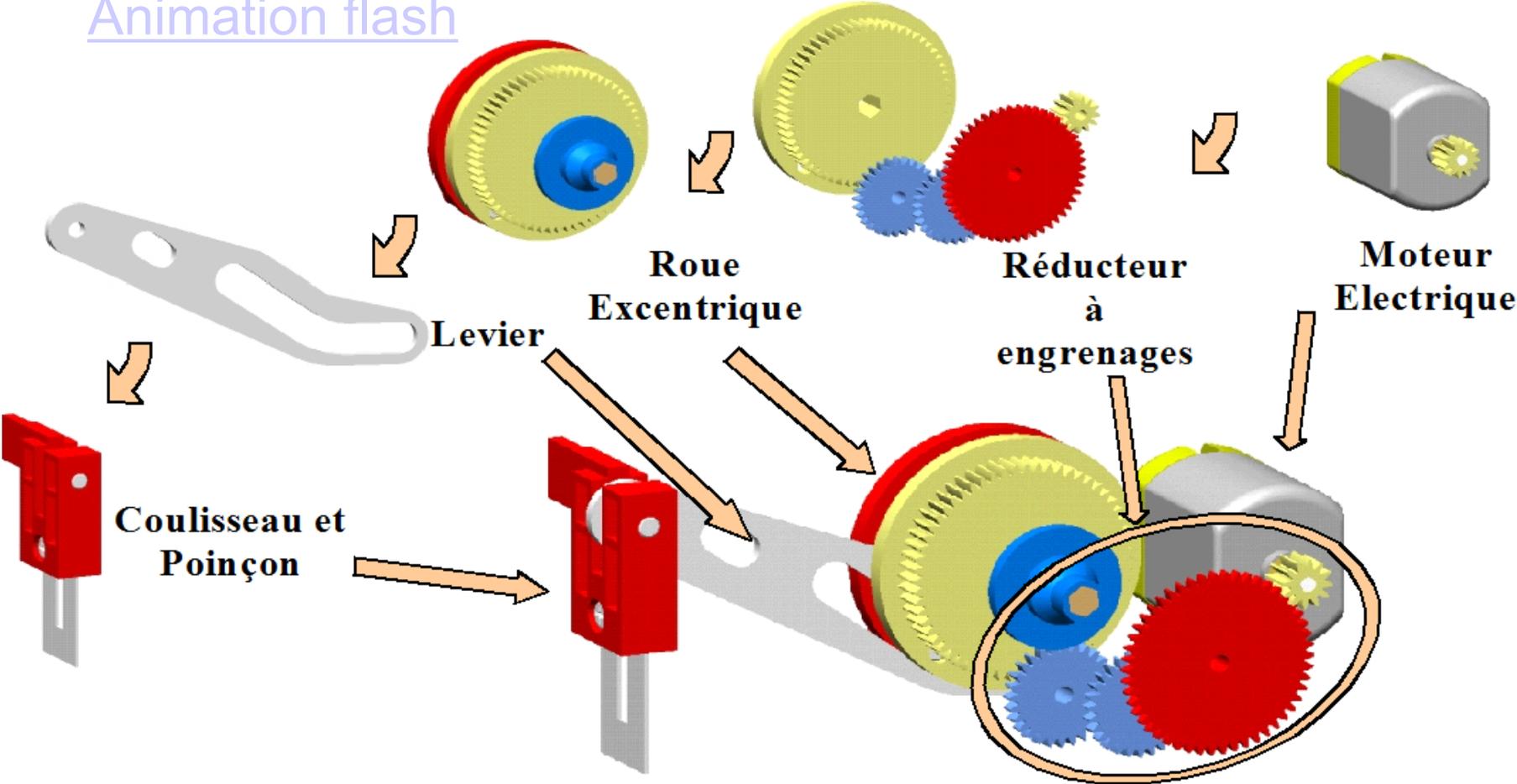


Agrafeuse REXEL

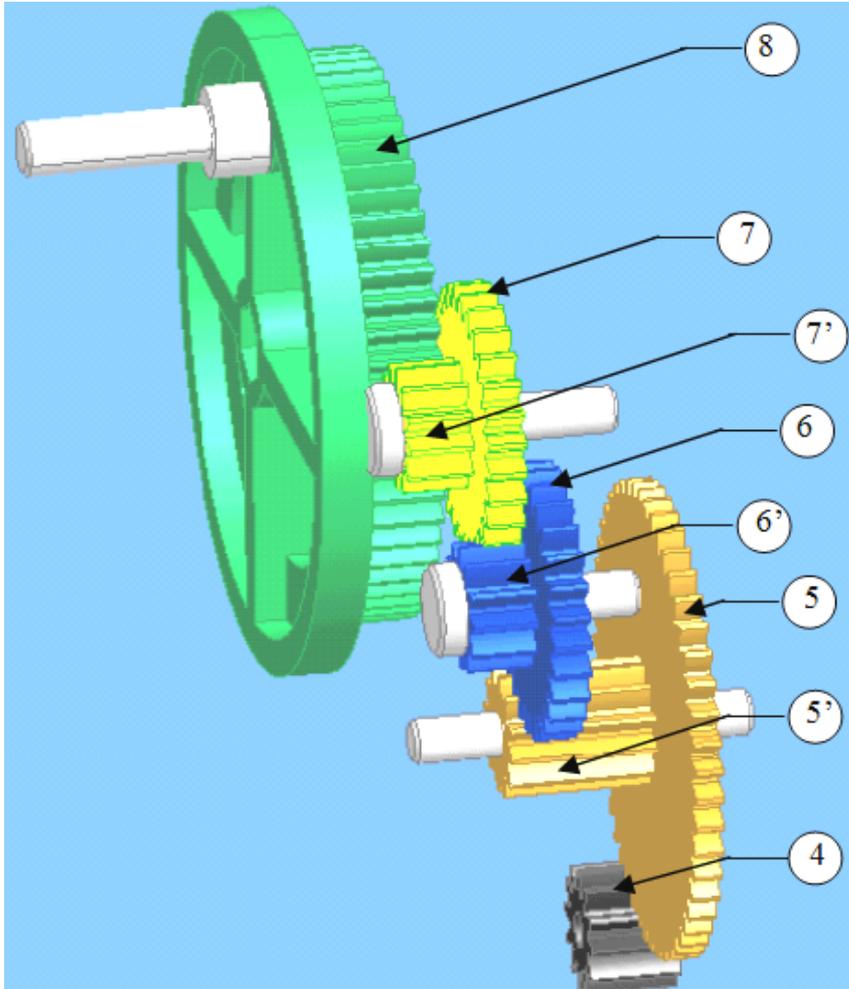


Agrafeuse REXEL

Animation flash



Agrafeuse REXEL



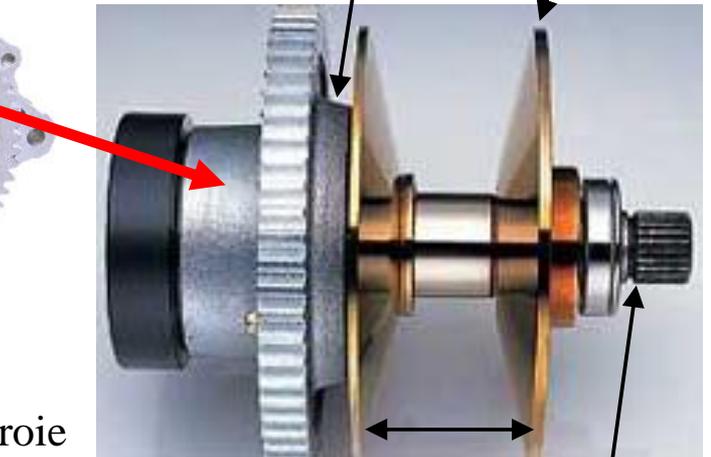
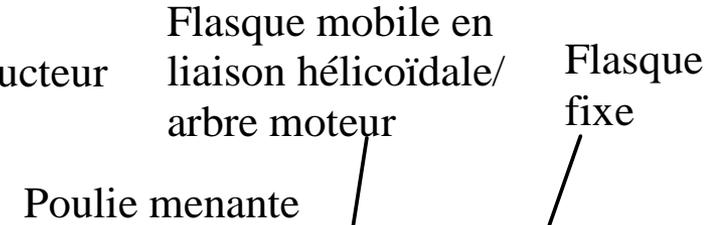
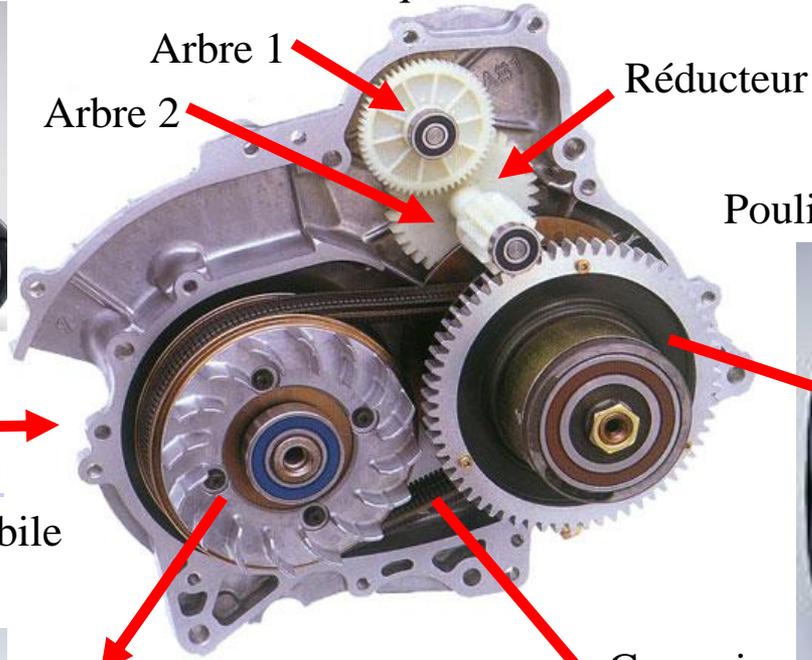
Principales caractéristiques dimensionnelles

PIGNONS ET ROUES	m	p	Z	d	b	a
4	0,5	1,57	12	6	5	15,5
5	0,5	1,57	50	25	1,5	
5'	0,5	1,57	12	6	7,5	20
6	0,5	1,57	28	14	1,5	
6'	0,5	1,57	12	6	3,5	10
7	0,5	1,57	28	14	1,5	
7'	0,5	1,57	12	6	3,5	18
8	0,5	1,57	60	30	5	

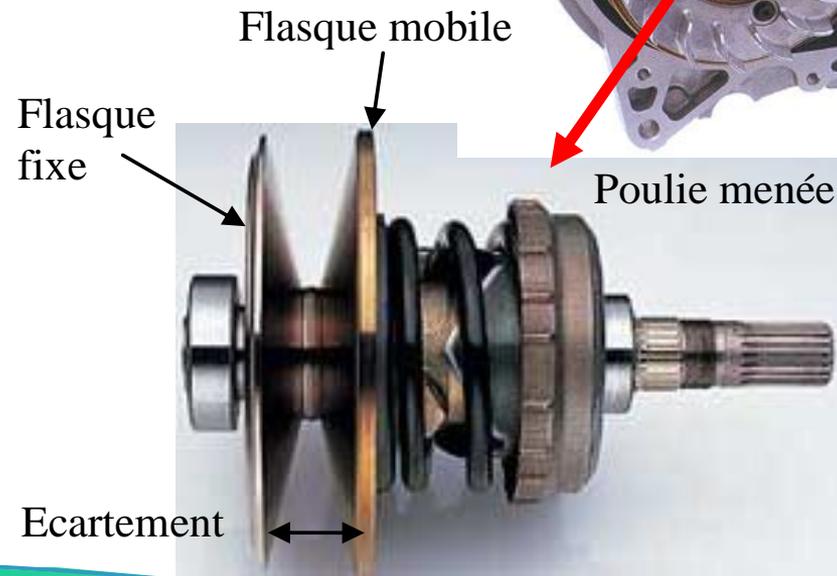
m : module, p pas primitif, Z nombre de dents, d diamètre primitif, b largeur d'une roue, a entraxe

Variateur SECVT

Variateur de vitesse automatique SECVT



[Animation flash](#)



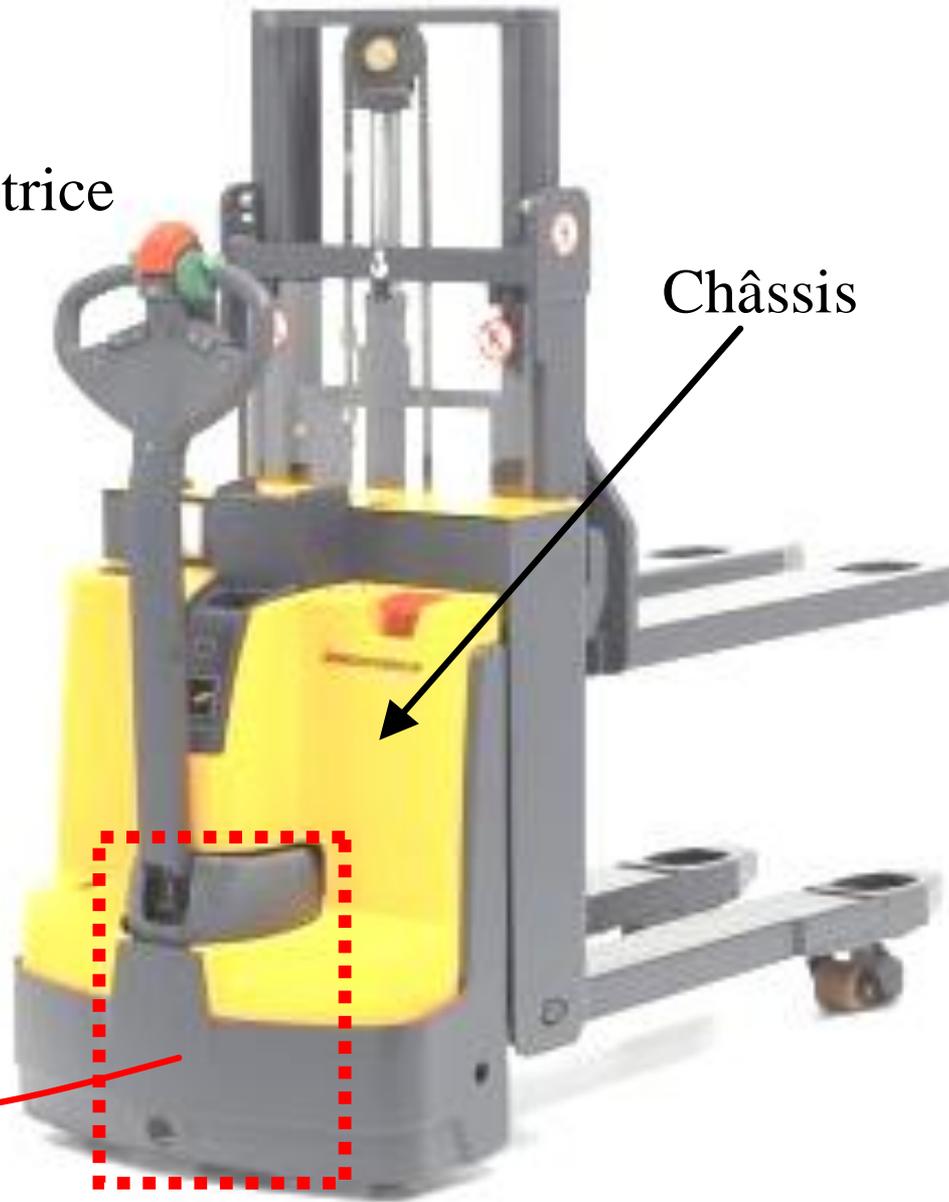
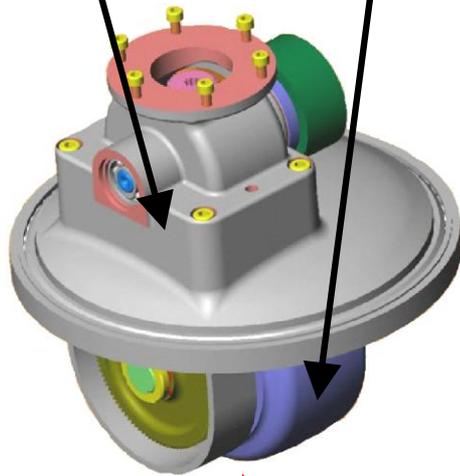
Roue motrice de chariot élévateur

[Animation flash](#)

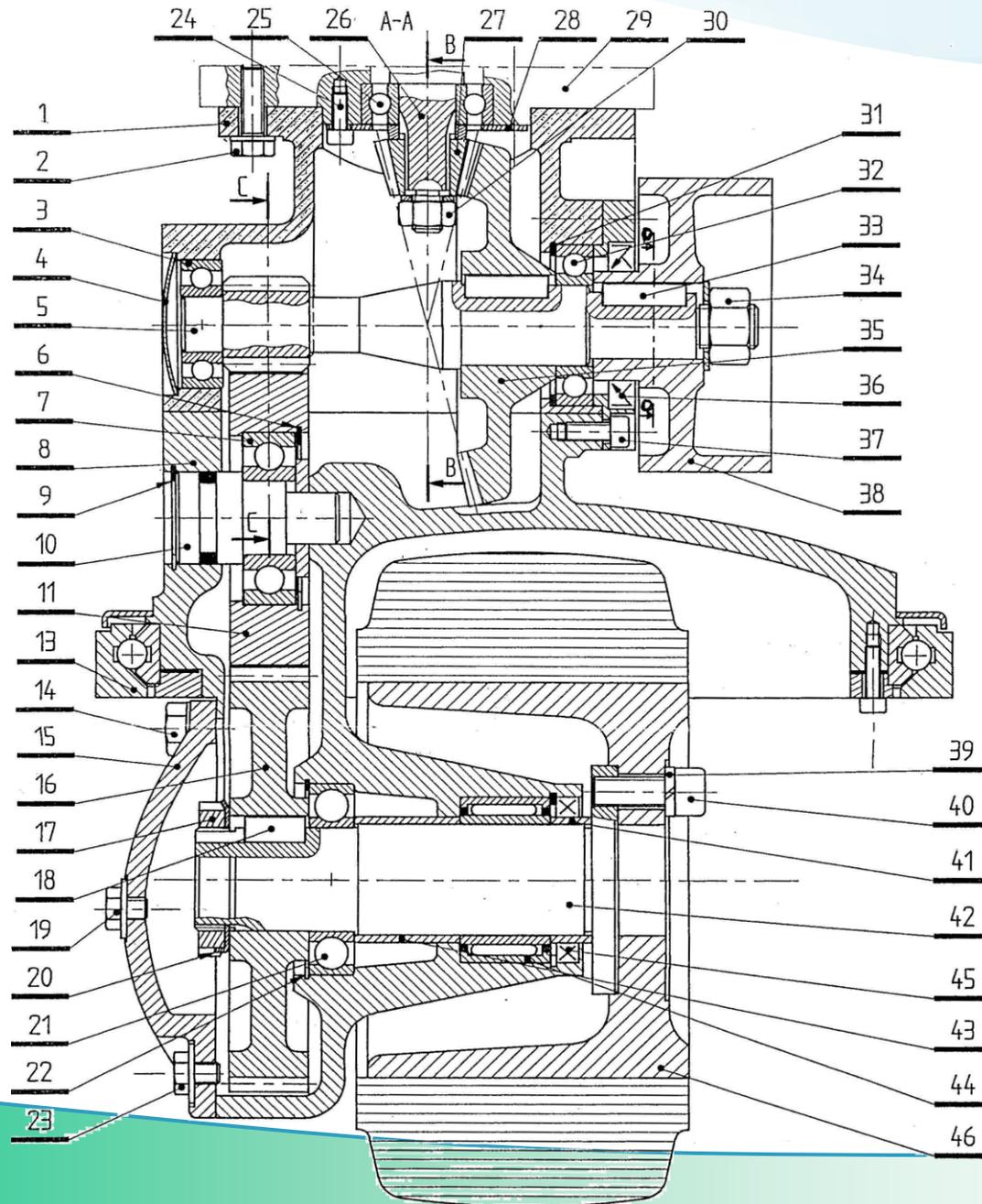
Réducteur

Roue motrice

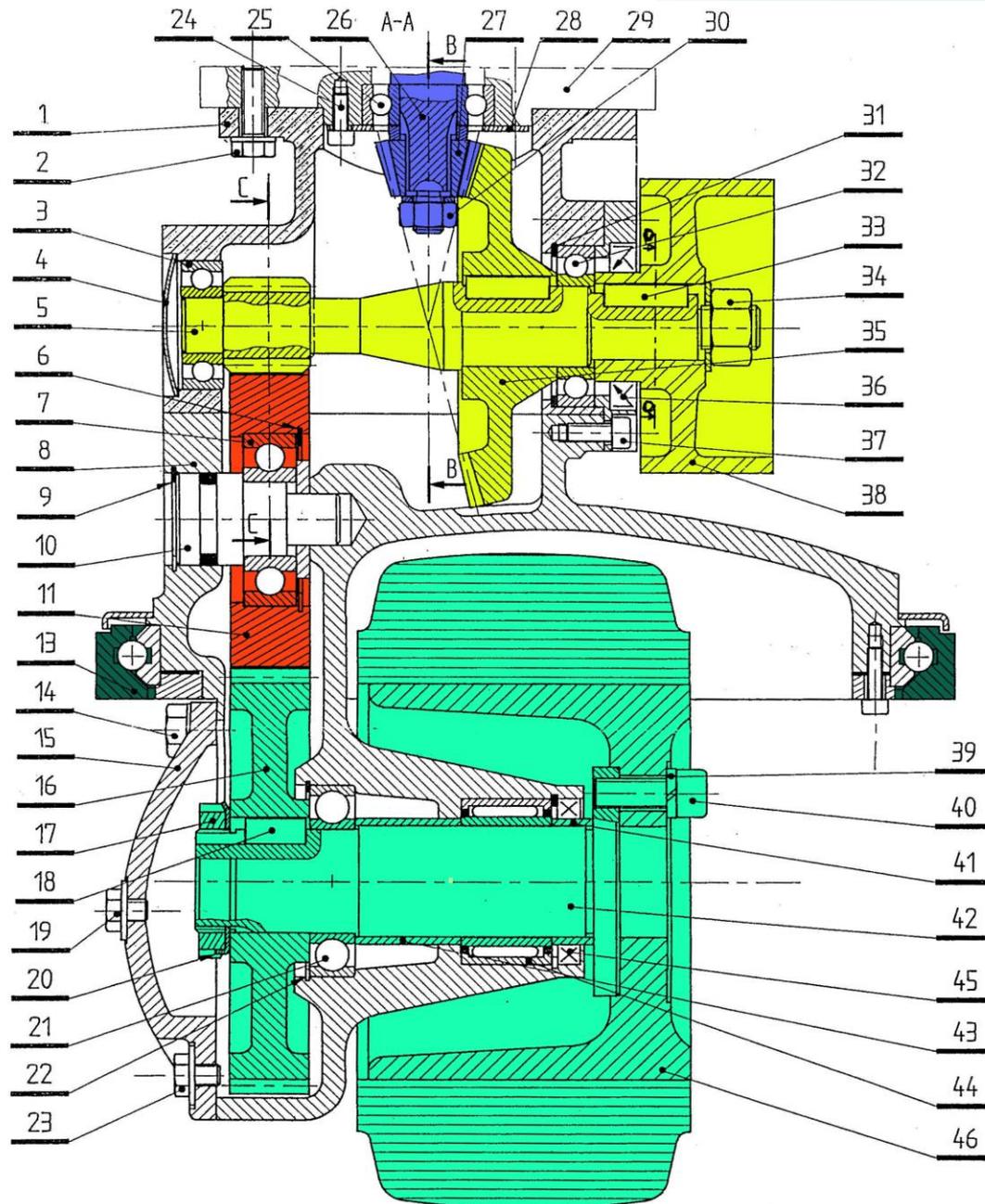
Châssis



Roue motrice de chariot élévateur



Roue motrice de chariot élévateur



FIN

