## TD4 (DL1) Corrigé partiel

La quasi totalité des questions a été travaillée en classe. Ne sont corrigées ici que 5), 6) 8) et 9) de la partie B.

Dans tout le problème, E est un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel de dimension 3.

Pour u endomorphisme de E et n entier naturel non nul, on note  $u^n = u \circ u \circ \cdots \circ u$  (n fois).

On note  $\mathfrak{M}_3(\mathbb{R})$  le  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel des matrices carrées d'ordre 3,  $GL_3(\mathbb{R})$  le groupe des matrices inversibles de  $\mathfrak{M}_3(\mathbb{R})$ , et  $I_3$  la matrice unité de  $\mathfrak{M}_3(\mathbb{R})$ .

On notera par 0 l'endomorphisme nul, la matrice nulle et le vecteur nul.

Pour deux matrices A et B de  $\mathfrak{M}_3(\mathbb{R})$ , on dira que la matrice A est **semblable** à la matrice B s'il existe une matrice P de  $GL_3(\mathbb{R})$  telle que :  $A = P^{-1}BP$ . On rappelle que si B et B sont deux bases de B, si B est la matrice de passage de la base B à la base B, si B est un endomorphisme de B de matrice B dans la base B alors B et de matrice B dans la base B alors B est semblable à la matrice B. On notera B pour dire que la matrice B est semblable à la matrice B.

## Partie A

- 1. Soit u un endomorphisme de E et soit i et j deux entiers naturels. On considère l'application w de ker  $u^{i+j}$  vers E définie par :  $w(x) = u^j(x)$ .
  - (a) Montrer que  $Im(w) \subset \ker u^i$ .
  - (b) En déduire que  $\dim(\ker u^{i+j}) \leq \dim(\ker u^i) + \dim(\ker u^j)$ .
- 2. Soit u un endomorphisme de E vérifiant :  $u^3 = 0$  et rg(u) = 2.
  - (a) Montrer que dim(ker  $u^2$ ) = 2. (On pourra utiliser deux fois la question **1b**.).
  - (b) Montrer que l'on peut trouver un vecteur a non nul de E tel que  $u^2(a) \neq 0$ , et en déduire que la famille  $(u^2(a), u(a), a)$  est une base de E.
  - (c) Ecrire alors la matrice U de u et la matrice V de  $u^2 u$  dans cette base.
- 3. Soit u un endomorphisme de E vérifiant :  $u^2 = 0$  et rg(u) = 1.
  - (a) Montrer que l'on peut trouver un vecteur b non nul de E tel que  $u(b) \neq 0$ .
  - (b) Justifier l'existence d'un vecteur c de ker u tel que la famille (u(b), c) soit libre, puis montrer que la famille (b, u(b), c) est une base de E.
  - (c) Ecrire alors la matrice U' de u et la matrice V' de  $u^2 u$  dans cette base.

## Partie B

Soit désormais une matrice A de  $\mathfrak{M}_3(\mathbb{R})$  semblable à une matrice du type  $T = \begin{pmatrix} 1 & \alpha & \beta \\ 0 & 1 & \gamma \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$  de  $\mathfrak{M}_3(\mathbb{R})$ .

On se propose de montrer que la matrice A est semblable à son inverse  $A^{-1}$ .

On pose alors 
$$N = \begin{pmatrix} 0 & \alpha & \beta \\ 0 & 0 & \gamma \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$
, et soit une matrice  $P$  de  $GL_3(\mathbb{R})$  telle que  $P^{-1}AP = T = I_3 + N$ .

- 1. Expliquer pourquoi la matrice A est bien inversible.
- 2. Calculer  $N^3$  et montrer que  $P^{-1}A^{-1}P = I_3 N + N^2$ .
- 3. On suppose dans cette question que N=0, montrer alors que les matrices A et  $A^{-1}$  sont semblables.
- 4. On suppose dans cette question que rg(N) = 2. On pose  $M = N^2 N$ .
  - (a) Montrer que la matrice N est semblable à la matrice  $\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$  et en déduire une matrice semblable à la matrice M.
  - (b) Calculer  $M^3$  et déterminer rg(M).
  - (c) Montrer que les matrices M et N sont semblables.
  - (d) Montrer alors que les matrices A et  $A^{-1}$  sont semblables.
- 5. On suppose dans cette question que rg(N) = 1. On pose  $M = N^2 N$ . Montrer que les matrices A et  $A^{-1}$  sont semblables.
- 6. **Exemple**: soit la matrice  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$ .

On note (a, b, c) une base de E et u l'endomorphisme de E de matrice A dans cette base.

- (a) Montrer que  $\ker(u-id_E)$  est un sous-espace vectoriel de E de dimension 2 dont on donnera une base  $(e_1,e_2)$ .
- (b) Justifier que la famille  $(e_1, e_2, c)$  est une base de E, et écrire la matrice de u dans cette base.
- (c) Montrer que les matrices A et  $A^{-1}$  sont semblables.
- 7. Réciproquement, toute matrice de  $\mathfrak{M}_3(\mathbb{R})$  semblable à son inverse est-elle nécessairement semblable à une matrice du type  $T = \begin{pmatrix} 1 & \alpha & \beta \\ 0 & 1 & \gamma \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$
- 8. Montrer que toute matrice de  $\mathfrak{M}_3(\mathbb{R})$  qui est le produit de deux matrices de symétrie est semblable à son inverse. Réciproque? (cf Mines PC 2025 écrit).
- 9. Généraliser à toute taille de matrice (Même référence ).

## Solution:

5) Puisque le rang de N vaut 1 c'est que  $\alpha \gamma = 0$  ce qui implique aussi que  $N^2 = 0_3$ .

On observe quesi que -N est de rang 1 et de carré nul. La question 3) de la partie A montre alors que  $N \sim -N$  (car toutes les deux semblables à U'. Dès lors il existe  $Q \in Gl_3(\mathbb{R})$  tel que  $-N = Q^{-1}NQ$  ce qui implique que  $I_3 - N = Q^{-1}(I_3 + N)Q$ .

Avec les hypothèses et le 2) de cette partie nous savons que  $A \sim I_3 + N$  et  $A^{-1} \sim I_3 - N$  donc par transitivité  $A \sim A^{-1}$ 

- 6)a) On trouve sans peine que  $Ker(u-id_E) = Vect(a,b-c)$ . On pose  $e_1 = a$  et  $e_2 = b-c$
- b)  $(e_1, e_2)$  est une base de  $Ker(u id_E)$  ( donc libre) et  $c \notin Ker(u id_E)$  puisque  $f(c) = -b + 2c \neq c$  donc cette famille est bien libre et de cardinal = dim(E), il s'agit d'une base de E.

Par ailleurs  $f(e_1) = e_1$ ,  $f(e_2) = e_2$  et  $f(c) = -b + 2c = -c - e_2 + 2c = -e_2 + c$ .

Donc la matrice de f dans la base considérée est  $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ 

c) Il suffit d'appliquer le 5) précédent■

Pour les deux dernières questions, l'énoncé attendait des pistes ou des réponses partielles seulement.

8)et9) Pour la première partie de la question, on considère deux matrices réelles de symétrie, notées S et R,

de taille  $n \ge 1$ . Montrons que  $(SR)^{-1} = R^{-1}S^{-1} = RS$  (matrices de symétrie!) et SR sont semblables. Il suffit d'observer que  $RS = R(SR)R = R^{-1}(SR)R\square$ 

Notons aussi (vrai dans le cadre général) que toute matrice semblable à une matrice de symétrie est encore une matrice de symétrie donc que toute matrice semblable à un produit de deux (etc...) matrices de symétrie est en fait un produit de deux matrices de symétrie.□

La réciproque évoquée en , même pour n=3, est d'une toute autre difficulté. Nous apportons une réponse (très) partielle.

On se donne une matrice semblable A à  $I_n + N$ , où rg(N) = 1 et  $N^2 = 0_n$ .

On se donne une matrice semblables à la matrice, donnée par blocs par commodité,  $W = \begin{pmatrix} 0_{n-1} & 1 \\ 0_{1,n-1} & 0_{n-1,1} \end{pmatrix}$ 

( passer à f l'endomorphisme canoniquement associé, considérer un vecteur  $x_n$  dirigeant l'image de g, prendre en compte que  $\mathbb{R}^n = Ker(f) \oplus Vect(x_n)$  et compléter  $(x_1 = f(x_n))$  pour obtenir une base  $(x_1, ..., x_{n-1})$ de Ker(f); W est alors la matrice de f dans la base  $(x_1, ...., x_n)$ ).

En particulier  $I_n - N = (I_n + N)^{-1}$  est semblable à  $I_n + N$  et  $A \sim A^{-1}$ , nous allons montrer que  $I_n + W$ est le produit de deux matrices de symétries, ce qui, par remarques précédentes, prouvera que A l'est aussi. On définit alors K = diag(1, ..., 1, -1) et Z = K + N et on voit que  $K^2 = Z^2 = I_n$  et  $KZ = W \blacksquare$